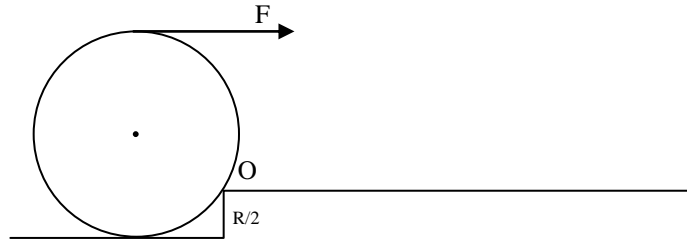


Κύλινδρος- Πεζοδρόμιο-Δύναμη F

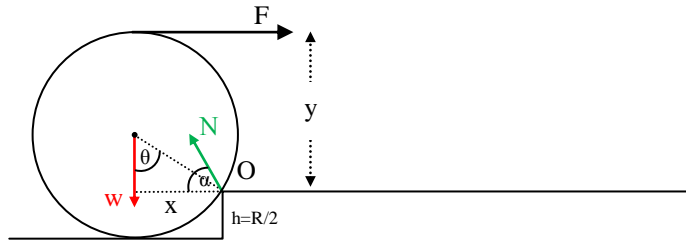
Κύλινδρος μάζας m και ακτίνας R βρίσκεται ακίνητος πάνω σε οριζόντιο επίπεδο μπροστά από ένα πεζοδρόμιο ύψους $R/2$ (βλέπε σχήμα). Ένα παιδί που βρίσκεται πάνω στο πεζοδρόμιο τραβάει σιγά-σιγά με τη βοήθεια ενός οριζόντιου σχοινιού που δεμένο στην περιφέρεια του, τον κύλινδρο, ασκώντας σε αυτόν οριζόντια δύναμη F .



- α) Να βρεθεί η ελάχιστη τιμή της οριζόντιας δύναμης που πρέπει να ασκηθεί έτσι ώστε ο κύλινδρος να υπερπηδήσει το πεζοδρόμιο. (Κατά τη διαδικασία της 'ανόδου' του κυλίνδρου στο πεζοδρόμιο η κίνηση γίνεται σιγά-σιγά.)
- β) Να υπολογιστεί το μέγεθος και η κατεύθυνση της δύναμης (N) που δέχεται ο κύλινδρος από την άκρη (O) του πεζοδρομίου .
- γ) Αν η δύναμη F δεν είναι οριζόντια αλλά σχηματίζει με τον ορίζοντα γωνία φ , για ποια τιμή της φ απαιτείται η ελάχιστη δύναμη F για υπερπηδήσει ο κύλινδρος το πεζοδρόμιο; Ποια είναι η ελάχιστη τιμή της δύναμης στην περίπτωση αυτή;
- Να θεωρήσετε ότι σχοινί δεν ολισθαίνει πάνω στην περιφέρεια του κυλίνδρου.

Απάντηση:

Για να υπερπηδήσει ο κύλινδρος το πεζοδρόμιο θα πρέπει πρώτα να χάσει την επαφή του με το δάπεδο, άρα οι δυνάμεις που δέχεται ο κύλινδρος είναι η εξωτερική δύναμη F , το βάρος w και μια δύναμη (N) από το σημείο O . Κατά τη διαδικασία της ανόδου ο κύλινδρος περιστρέφεται γύρω από το σημείο O . Η ροπή της δύναμης (F) είναι αυτή που βοηθάει τον κύλινδρο να ανεβεί ενώ η ροπή του βάρους (w) αντιστέκεται.



Κατά τη διαδικασία της ανόδου ισχύει ότι $\vec{\Sigma F} = 0$ και $\vec{\Sigma \tau}_{(O)} = 0$. Με απλή γεωμετρία προκύπτει ότι η γωνία $\theta = 60^\circ$ ($\cos \theta = \frac{R-h}{R} = \frac{R-R/2}{R} = \frac{1}{2} \rightarrow \theta = 60^\circ$).

$$\vec{\Sigma \tau}_O = 0 \rightarrow \tau_F = \tau_w \rightarrow F \cdot y = W \cdot x \rightarrow F(R + R/2) = w \cdot R \cdot \eta\mu 60^\circ \rightarrow F \frac{3R}{2} = w \frac{\sqrt{3} \cdot R}{2} \rightarrow$$

$$F = \frac{\sqrt{3} \cdot m \cdot g}{3}$$

Κατά τη διαδικασία της ανόδου ο μοχλοβραχίονας της F μεγαλώνει, ενώ ο μοχλοβραχίονας του βάρους μικραίνει, άρα η μικρότερη δύναμη που απαιτείται είναι η $F_{\min} = \frac{\sqrt{3} \cdot m \cdot g}{3}$.

β)

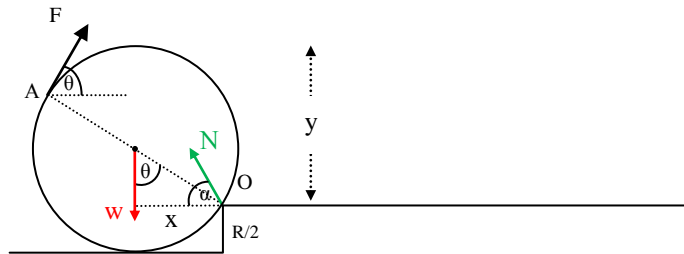
$$\Sigma F = 0 \rightarrow \begin{cases} \Sigma F_x = 0 \rightarrow F = N_x \rightarrow F = N \cdot \sigma\upsilon\nu\alpha \\ \Sigma F_y = 0 \rightarrow w = N_y \rightarrow w = N \cdot \eta\mu\alpha \end{cases}$$

Διαιρώντας τις δύο παραπάνω σχέσεις προκύπτει ότι:

$$\frac{N \cdot \eta\mu\alpha}{N \cdot \sigma\upsilon\nu\alpha} = \frac{w}{F} \xrightarrow{F = \frac{\sqrt{3}mg}{3}} \epsilon\phi\alpha = \frac{m \cdot g}{\frac{\sqrt{3}mg}{3}} \rightarrow \epsilon\phi\alpha = \frac{3}{\sqrt{3}} \rightarrow \epsilon\phi\alpha = \sqrt{3}$$

Άρα $\alpha = 60^\circ$.

γ) Στην περίπτωση αυτή θα πρέπει να έχουμε το μέγιστο μοχλοβραχίονα. Άρα το σημείο εφαρμογής (A) της δύναμης θα πρέπει να είναι το αντιδιαμετρικό σημείο του O. Ενώ η διεύθυνση της δύναμης πρέπει να είναι κάθετη στη διάμετρο OA (βλέπε σχήμα).



Η γωνία που σχηματίζει η F με τον ορίζοντα είναι ίση με τη γωνία $\theta=60^\circ$. Οι δύο γωνίες θ (βλέπε σχήμα) είναι γωνίες (οξείες) με κάθετες πλευρές άρα είναι ίσες.

Για να υπολογίσουμε την ελάχιστη τιμή της δύναμης F, εφαρμόζουμε $\Sigma \vec{\tau}_O = 0$.

$$\Sigma \vec{\tau}_O = 0 \rightarrow \vec{\tau}_F = \vec{\tau}_w \rightarrow F \cdot 2R = w \cdot x \rightarrow F \cdot 2R = w \cdot R \cdot \eta\mu\theta \rightarrow F \cdot 2R = w \cdot R \cdot \eta\mu 60^\circ \rightarrow$$

$$F \cdot 2R = \frac{w \cdot R \sqrt{3}}{2} \rightarrow F_{\min.} = \frac{\sqrt{3} \cdot m \cdot g}{4}$$